

GUIDE DE DÉMARRAGE RAPIDE

ÉTAPE 1. ALLUMER LE DÉTECTEUR

Allumer le détecteur.
Plusieurs icônes s'affichent sur l'écran LCD.

ÉTAPE 2. COMMENCER À DÉTECTER

Balayer le sol en déplaçant la tête de détection latéralement.
Lorsqu'il détecte un objet en métal, le détecteur émet un signal sonore et les LED s'allument.

BALAYER À PLAT

Toujours maintenir la tête de détection parallèle au sol et laisser un espace de 2 à 3 cm (1 à 2 po) avec celui-ci.

VITESSE

Balayer le sol en déplaçant la tête de détection latéralement. La vitesse moyenne de balayage de gauche à droite est de 1 à 2 secondes.

RECUPERER LES BALAYAGES

Superposer légèrement chaque balayage sur le précédent garantit une couverture parfaite de la zone.

OBJET TROUVÉ

Lorsqu'il détecte une cible, le détecteur émet un signal sonore et les LED s'allument.

RÉGLAGE

Le détecteur doit être maintenu dans l'axe de l'avant-bras et doit sembler léger et confortable à la prise en main.

ESPACE

Un espacement de 15 mètres (50 pieds) est recommandé lorsque plusieurs utilisateurs balayent la même zone.

Les LED de localisation de trésor s'allument lorsqu'un objet en métal est détecté. Elles s'illuminent au fur et à mesure que le détecteur se rapproche de la cible. Une lumière **ROUGE** indique un objet ferreux (peut-être un déchet). Une lumière **VERTE** indique un objet non ferreux (peut-être un trésor). Une lumière **ORANGE** indique l'activation du mode Centrage pour tous les objets en métal.

Les LED s'illuminent de la gauche vers la droite lorsque le mode Centrage est désactivé.

Les LED s'illuminent de l'extérieur vers le centre lorsque le mode Centrage est activé. Ce mode permet une localisation exacte de l'objet.

DESCRIPTION DES ICÔNES
Dès qu'un objet en métal est détecté, l'icône correspondante clignote sur le panneau de commande pour indiquer le type de cible. Si une icône est désactivée lors du réglage (invisible), les objets correspondants ne sont pas détectés.

Ex. : objets en fer, clous et fers à cheval.

Ex. : bagues, languettes d'ouverture et pièces de faible valeur.

Ex. : papier aluminium et pièces de faible valeur.

Ex. : pièces de toutes valeurs et bouchons à vis.

PANNEAU DE COMMANDE

- 1) **INTERRUPTEUR MARCHE/ARRÊT**
2) **SORTIE CASQUE**
3) **SENSIBILITÉ**
Augmenter la sensibilité pour une plus grande profondeur de détection. Réduire la sensibilité peut régler les problèmes d'interférences ou de faux signaux.

4) **CENTRAGE** (GO-FIND 40/60 uniquement)
Permet une localisation exacte de la cible.

5) **VOLUME**
6) **RÉTROÉCLAIRAGE** (GO-FIND 40/60 uniquement)
7) **MODE DE RECHERCHE**
Permet de détecter ou de rejeter certains objets métalliques.
- 8) **INDICATEUR DE PROFONDEUR**
Surface | Moyen | Profond
9) **LED DE LOCALISATION DE TRÉSOR**
Les LED rouges et vertes permettent une distinction rapide entre déchet et trésor. (GO-FIND 40/60 uniquement)
10) **ICÔNES DE CIBLES** (x 4)
11) **NIVEAU DE CHARGE**
12) **BLUETOOTH** (GO-FIND 40/60 uniquement)

SORTIE AUDIO
Prise mini-jack (3,5 cm) et haut-parleur à l'arrière.

MODES DE RECHERCHE

Les modes de **RECHERCHE** permettent de cibler des groupes d'objets métalliques spécifiques en acceptant ou en rejetant leur détection. Oubliés les déchets, cap sur les trésors !
La sélection du mode se fait à l'aide du bouton de Recherche

GO-FIND 20	GO-FIND 40	GO-FIND 60
2 modes de recherche au choix :	3 modes de recherche au choix :	4 modes de recherche au choix :
1)	1)	1)
2)	2)	2)
	3)	3)
		4)

SIGNAUX SONORES DU DÉTECTEUR
Dès qu'il détecte un objet, le détecteur émet un signal sonore audible grâce à son haut-parleur ou à l'aide du casque ou des écouteurs connectés à la prise de sortie audio (cf. schéma du panneau de commande).

GO-FIND 20	GO-FIND 40	GO-FIND 60
2 tonalités possibles :	3 tonalités possibles :	4 tonalités possibles :
 GRAVE AIGU	 GRAVE MOYEN 1 AIGU	 GRAVE MOYEN 1 MOYEN 2 AIGU

SON GRAVE : les cibles en fer (ex. : clous) produisent le son le plus grave.
SON MOYEN 1 (GO-FIND 40/60 UNIQUEMENT) : les métaux de plus faible valeur produisent un son moyen-grave.
SON MOYEN 2 (GO-FIND 60 UNIQUEMENT) : les métaux de plus haute valeur produisent un son moyen-aigu.
SON AIGU : les cibles en argent et en cuivre produisent le son le plus aigu.

TÉLÉCHARGEMENT

www.itunes.com | play.google.com



REMARQUE :

l'application **GO-FIND** est compatible avec les modèles **GO-FIND 40/60** uniquement. L'application pro est GRATUITE avec **GO-FIND 60** uniquement.

COMPATIBILITÉ BLUETOOTH SMART

Les modèles **GO-FIND 40/60** sont compatibles **BLUETOOTH SMART** avec les systèmes d'exploitation mobiles **iOS 8** et **Android 4.3** et versions ultérieures.

CONDITIONS DE GARANTIE

Ce produit bénéficie d'une garantie limitée de 2 ans à partir de la date d'achat. Pour plus d'informations concernant les conditions de garantie, rendez-vous sur www.minelab.com.

CONFORMITÉ

Informations pour l'utilisateur (Partie 15.105 de la FCC)
REMARQUE : appareils de classe B

Cet équipement a été testé et déclaré conforme aux limites établies pour les appareils numériques de la classe B, conformément à la partie 15 des règlements de la FCC (Commission fédérale des communications des États-Unis). Ces limites ont été établies pour fournir une protection raisonnable contre toute interférence nuisible dans une installation résidentielle.

Cet équipement produit, utilise et peut irradier une énergie de radiofréquence et, s'il n'est pas installé et utilisé conformément aux instructions, peut causer des

CODE D'ÉTHIQUE

1. Respecter les droits et la propriété d'autrui.
2. Respecter toutes les lois nationales, régionales et locales.
3. Ne jamais détruire un trésor historique ou archéologique.
4. Laisser le terrain et la végétation tels qu'ils ont été trouvés.
5. Toujours demander la permission avant de prospecter un site.
6. Toujours reboucher les trous creusés.

interférences nuisibles pour les radiocommunications. Cependant, il n'existe aucune garantie qu'il ne produira pas d'interférences dans une installation particulière. Si cet équipement provoque une interférence nuisible à la réception radio ou télévision, laquelle peut être déterminée en allumant et en éteignant l'appareil, il est recommandé à l'utilisateur de tenter de corriger l'interférence à l'aide d'une ou plusieurs des mesures suivantes :

- réorienter ou déplacer l'antenne réceptrice,
- augmenter la distance séparant l'équipement du récepteur,
- connecter l'équipement à une prise sur un circuit différent de celui sur lequel est branché le récepteur,
- obtenir de l'aide auprès du revendeur ou d'un technicien radio/TV expérimenté.

Avertissement : tout changement ou modification apporté sans l'approbation expresse de Minelab Electronics est susceptible d'entraîner la révocation du droit d'utilisation de l'appareil.

CONTACT

Amériques du Nord et du Sud

Minelab Americas Inc
T : +1 630 401 8150
E : info@minelabamericas.com

Asie du Pacifique

Minelab Electronics Pty Ltd
T : +61 8 8238 0888
E : minelab@minelab.com.au

www.minelab.com

Europe

Minelab International Ltd
T : +353 21 423 2352
E : minelab@minelab.ie

Moyen-Orient et Afrique

Minelab MEA General Trading LLC
T : +971 4 254 9995
E : minelab@minelab.ae



Réf. 4901-0200-1

MONTAGE

GO-FIND Series

L'aventure au quotidien !

Fiche d'instructions



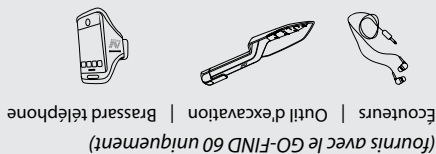
Votre jour de chance vous attend



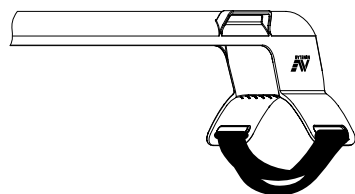
www.minelab.com



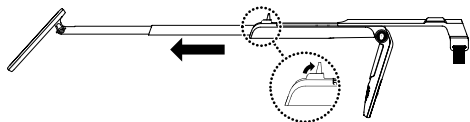
AVERTISSEMENT : cet appareil contient des pièces mobiles. Tout réglage des composants doit s'effectuer avec précaution. **NE PAS** appuyer sur le détecteur lors de son utilisation, car celui-ci n'est pas conçu pour supporter le poids de son utilisateur.



ACCESSOIRES FOURNIS



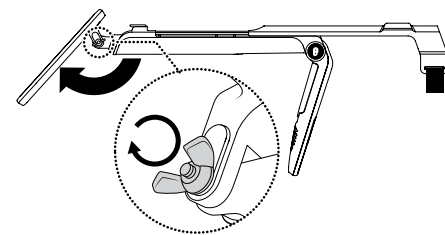
ÉTAPE 8. Régler la sangle du repose-bras de manière à ce qu'elle tienne le bras bien en place.



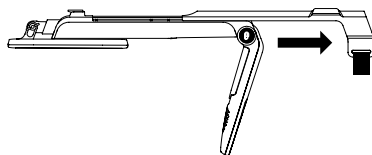
ÉTAPE 7. Libérer le levier à came pour régler le manche supérieur à la taille de l'utilisateur.



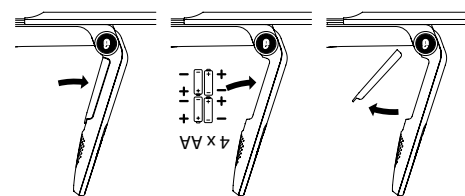
ÉTAPE 6. Sortir le manche inférieur entièrement jusqu'à entendre un déclic (ou le laisser rentrer pour une plus petite longueur de détection). Pour savoir comment régler la longueur correctement, voir la section « Fondamentaux de la détection ».



ÉTAPE 5. Déplier la tête de détection pour qu'elle soit parallèle au sol lors de la détection (voir les Fondamentaux de la détection). Serrer l'écrou papillon pour maintenir la tête de détection dans la bonne position. Ne pas serrer l'écrou trop fort.

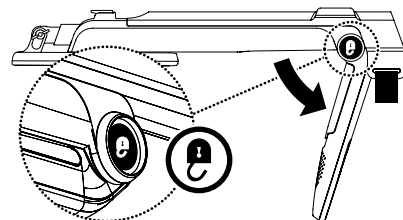


ÉTAPE 4. Faire glisser le repose-bras jusqu'à atteindre la position souhaitée (en général juste sous le coude).



ÉTAPE 3. Insérer 4 piles AA 1,5 V (LR6) (non fournies).

ÉTAPE 2. Appuyer sur le bouton rouge de déverrouillage de chaque côté de la poignée pour débloquent la poignée sans appuyer sur le bouton de déverrouillage pourrait endommager le détecteur.



ÉTAPE 1. Le détecteur GO-FIND ne nécessite aucun assemblage ni utilisation d'outils supplémentaires. Il suffit de le sortir de sa boîte.

